

VĚTY Z LINEÁRNÍ ALGEBRY

Skripta **Matematické metody pro statistiku a operační výzkum** (Nešetřilová, H., Šařecová, P., 2009).

1. věta

Nechť $M = \{x_1, x_2, \dots, x_k\}$ je množina vektorů z vektorového prostoru \mathbf{V} a necht

$$L(M) = \left\{ \sum_{i=1}^k c_i \cdot x_i; \forall i x_i \in M, c_i \in \mathbb{R} \right\}.$$

Pak lineární obal $L(M)$ množiny M je podprostor \mathbf{V} .

2. věta

Nechť x_1, x_2, \dots, x_k jsou vektory z vektorového prostoru \mathbf{V} , $k \geq 2$, $k \in \mathbb{N}$. Vektory x_1, x_2, \dots, x_k jsou lineárně závislé právě tehdy, je-li možné alespoň jeden z nich vyjádřit jako lineární kombinací ostatních vektorů.

3. věta

Nechť x_1, x_2, \dots, x_k jsou lineárně nezávislé vektory z \mathbf{V} a necht vektor $y \in \mathbf{V}$ je lineární kombinací vektorů x_1, x_2, \dots, x_k ,

$$y = c_1 \cdot x_1 + c_2 \cdot x_2 + \dots + c_k \cdot x_k.$$

Pak koeficienty, c_1, c_2, \dots, c_k této lineární kombinace jsou určeny jednoznačně.

4. věta

Podmnožina M vektorového prostoru \mathbf{V} je množinou generátorů \mathbf{V} právě tehdy, když každý vektor $y \in \mathbf{V}$ lze vyjádřit jako lineární kombinací vektorů z M .

5. věta

Nechť x_1, x_2, \dots, x_k jsou generátory vektorového prostoru \mathbf{V} a necht y_1, y_2, \dots, y_m jsou vektory, které vznikly z vektorů x_1, x_2, \dots, x_k některou z následujících **ekvivalentních úprav**:

- (1) změnou pořadí vektorů ve skupině;
- (2) násobením libovolného vektoru nenulovým reálným číslem;
- (3) tak, že k libovolnému vektoru přičteme lineární kombinaci ostatních vektorů;
- (4) vynecháním vektoru, který je lineární kombinací ostatních vektorů (speciálně lze vynechat nulový vektor, není-li to jediný vektor, který skupinu obsahuje);
- (5) přidáním vektoru, který je lineární kombinací vektorů x_1, x_2, \dots, x_k .

Pak vektory y_1, y_2, \dots, y_m generují stejný vektorový prostor \mathbf{V} jako vektory x_1, x_2, \dots, x_k .

6. věta – Steinitzova věta

Nechť x_1, x_2, \dots, x_m jsou lineárně nezávislé vektory z vektorového prostoru \mathbf{V} ; nechtě y_1, y_2, \dots, y_n jsou další vektory z \mathbf{V} takové, že každý vektor x_i je lineární kombinací vektorů y_1, y_2, \dots, y_n , tj. $x_i \in L(\{y_1, y_2, \dots, y_n\})$, $i = 1, 2, \dots, m$. Potom platí

$$m \leq n.$$

7. věta

Libovolné dvě báze (konečně generovaného) vektorového prostoru \mathbf{V} mají stejný počet vektorů.

8. věta

Nechť \mathbf{V} je vektorový prostor dimenze n a nechtě x_1, x_2, \dots, x_m jsou vektory z \mathbf{V} . Je-li $m > n$, pak jsou vektory x_1, x_2, \dots, x_m lineárně závislé.

9. věta

Nechť \mathbf{V} je vektorový prostor dimenze n , pak každá skupina n lineárně nezávislých vektorů x_1, x_2, \dots, x_n z \mathbf{V} tvoří bázi vektorového prostoru \mathbf{V} .

10. věta

Nechť \mathbf{V} je vektorový prostor dimenze n , x_1, x_2, \dots, x_m lineárně nezávislé vektory z \mathbf{V} . Je-li $m < n$, pak lze vektory x_1, x_2, \dots, x_m doplnit na bázi \mathbf{V} ; to znamená, že existují vektory $x_{m+1}, \dots, x_n \in \mathbf{V}$ takové, že $x_1, x_2, \dots, x_m, x_{m+1}, \dots, x_n$ je báze vektorového prostoru \mathbf{V} .

11. věta

Nechť \mathbf{S} je podprostor vektorového prostoru \mathbf{V} . Potom platí

$$\dim \mathbf{S} \leq \dim \mathbf{V},$$

přičemž rovnost $m \leq n$ ve Steinitzově větě platí právě když $\mathbf{S} = \mathbf{V}$.

12. věta

Nechť x, y, z jsou libovolné vektory z \mathbb{R}^n , $r \in \mathbb{R}$ libovolné reálné číslo. Pak platí:

- (1) $x \cdot y = y \cdot x$
- (2) $(x + y) \cdot z = x \cdot z + y \cdot z$
- (3) $r \cdot (x \cdot y) = (r \cdot x) \cdot y$
- (4) $x \cdot x \geq 0$, přitom $x \cdot x = 0$ právě tehdy, je-li $x = 0$.

13. věta

Skupina nenulových vzájemně ortogonálních vektorů x_1, x_2, \dots, x_k je vždy lineárně nezávislá.

14. věta

Každý netriviální podprostor \mathbf{S} vektorového prostoru \mathbb{R}^n má ortogonální bázi.

15. věta

Nechť \mathbf{S} je podmnožina \mathbb{R}^n . Pak platí

$$(\mathbf{S}^\perp)^\perp = \mathbf{L}(\mathbf{S}).$$

Je-li \mathbf{S} podprostor \mathbb{R}^n , lze s použitím Gram-Schmidtovi ortogonalizující konstrukce dokázat následující důležitou větu, kterou použijeme při řešení soustav lineárních rovnic.

16. věta

Nechť \mathbf{S} je podprostor \mathbb{R}^n . Potom platí

$$\dim \mathbf{S}^\perp = \dim \mathbb{R}^n - \dim \mathbf{S}$$

17. věta

Nechť \mathbf{A} , \mathbf{B} a \mathbf{C} jsou matice typu (m, n) , $r, s \in \mathbb{R}$. Pak platí

- (1) $\mathbf{A} + \mathbf{B} = \mathbf{B} + \mathbf{A}$,
- (2) $\mathbf{A} + (\mathbf{B} + \mathbf{C}) = (\mathbf{A} + \mathbf{B}) + \mathbf{C}$,
- (3) $r \cdot (\mathbf{A} + \mathbf{B}) = r \cdot \mathbf{A} + r \cdot \mathbf{B}$,
- (4) $(r + s) \cdot \mathbf{A} = r \cdot \mathbf{A} + s \cdot \mathbf{A}$,
- (5) $r \cdot (s\mathbf{A}) = (r \cdot s) \cdot \mathbf{A}$.

18. věta

Množina $\mathbb{R}_{m \cdot n}$ všech matic typu (m, n) spolu s operacemi sčítání matic a násobení matice reálným číslem tvoří vektorový prostor dimenze $m \cdot n$.

19. věta

Je-li matice \mathbf{T} typu (m, n) trojúhelníková matice, pak

$$h(\mathbf{T}) = m.$$

20. věta

Nechť \mathbf{A}^T je transponovaná matice k matici \mathbf{A} , pak platí

$$h(\mathbf{A}) = h(\mathbf{A}^T).$$

21. věta

Nechť je dána homogenní soustava m lineárních rovnic o n neznámých a necht' \mathbf{A} je matice této soustavy. Vektor $x \in \mathbb{R}^n$ je řešením této soustavy právě když $x \in \mathbb{R}(\mathbf{A})^\perp \vee \mathbb{R}^n$.

22. věta – Frobeniova věta

Soustava lineárních rovnic je řešitelná právě když hodnota matice soustavy \mathbf{A} a hodnota rozšířené matice soustavy $\mathbf{A}_\mathbb{R}$ jsou stejné.

23. věta

Každé řešení x nehomogenní soustavy lineárních rovnic lze zapsat jako součet

$$x = y + z$$

kde y je libovolné (pevné) řešení nehomogenní soustavy a z je nějaké řešení homogenní soustavy se stejnou maticí \mathbf{A} .

Poznámka: z této věty vyplývá, že množinu M všech řešení nehomogenní soustavy lineárních rovnic lze symbolicky zapsat jako

$$M = y + \mathbb{R}(\mathbf{A})^\perp = \{y + z; z \in \mathbb{R}(\mathbf{A})^\perp\}.$$

24. věta

Jsou-li \mathbf{A} , \mathbf{B} a \mathbf{C} matice a $r \in \mathbb{R}$ libovolné reálné číslo, pak platí

- (1) $\mathbf{A} \cdot (\mathbf{B} \cdot \mathbf{C}) = (\mathbf{A} \cdot \mathbf{B}) \cdot \mathbf{C}$, (asociativní zákon)
- (2) $\mathbf{A} \cdot (\mathbf{B} + \mathbf{C}) = \mathbf{A} \cdot \mathbf{B} + \mathbf{A} \cdot \mathbf{C}$, (distributivní zákon)
- (3) $(\mathbf{B} + \mathbf{C}) \cdot \mathbf{A} = \mathbf{B} \cdot \mathbf{A} + \mathbf{C} \cdot \mathbf{A}$, (distributivní zákon)
- (4) $r \cdot (\mathbf{AB}) = (r\mathbf{A}) \cdot \mathbf{B} = \mathbf{A} \cdot (r\mathbf{B})$.

mají-li uvedené výrazy smysl.

25. věta

Nechť \mathbf{A} je čtvercová matice. Pak inverzní matice \mathbf{A}^{-1} k matici \mathbf{A} existuje právě tehdy, je-li \mathbf{A} regulární.

26. věta

Nechť \mathbf{A} , \mathbf{B} jsou regulární matice stejného řádu. Potom matice necht' \mathbf{AB} je také regulární a platí

$$(\mathbf{AB})^{-1} = \mathbf{B}^{-1} \cdot \mathbf{A}^{-1}.$$

Je-li $r \in \mathbb{R}$ nenulové reálné číslo, pak

$$(r\mathbf{A}^{-1}) = \left(\frac{1}{r}\right) \cdot \mathbf{A}^{-1}.$$

27. věta

Nechť $\mathbf{A} \cdot x = b$ je soustava n lineárních rovnic o n neznámých. Je-li matice soustavy \mathbf{A} regulární, pak má soustava jediné řešení

$$x = A^{-1} \cdot b.$$

28. věta

Nechť $\mathbf{A} = (a_{ij})$ je trojúhelníková matice řádu n . Pak platí

$$\det \mathbf{A} = a_{11}a_{22} \dots a_{nn}.$$

29. věta

Nechť \mathbf{A} je libovolná čtvercová matice řádu n . Pak platí:

(1)

$$\det \mathbf{A}^T = \det \mathbf{A},$$

(2) jestliže matice \mathbf{B} vznikla z matice \mathbf{A} přehozením dvou řádků (resp. sloupců), pak

$$\det \mathbf{B} = -\det \mathbf{A},$$

(3) jestliže matice \mathbf{B} vznikla z matice \mathbf{A} vynásobením jednoho řádku (resp. sloupce) reálným číslem $r \in \mathbb{R}$, pak

$$\det \mathbf{B} = r \cdot \det \mathbf{A},$$

(4) jestliže matice \mathbf{B} vznikla z matice \mathbf{A} tak, že k jednomu řádku matice \mathbf{A} byla přičtena lineární kombinace ostatních řádků, pak

$$\det \mathbf{B} = \det \mathbf{A},$$

(5) jestliže také matice \mathbf{B} a \mathbf{C} jsou čtvercové matice řádu n takové, že k -tý řádek matice \mathbf{C} , $k = 1, 2, \dots, n$, je součtem k -tých řádků matic \mathbf{A} a \mathbf{B} a ostatní řádky mají všechny tři matice stejné, pak

$$\det \mathbf{C} = \det \mathbf{A} + \det \mathbf{B},$$

(6) jestliže \mathbf{B} je čtvercová matice řádu n , pak

$$\det (\mathbf{AB}) = \det \mathbf{A} \cdot \det \mathbf{B},$$

(7) jestliže \mathbf{A} je regulární matice, pak

$$\det \mathbf{A}^{-1} = \frac{1}{\det \mathbf{A}}.$$

30. věta

Nechť \mathbf{A} je čtvercová matice. Matice \mathbf{A} je regulární právě tehdy, je-li $\det \mathbf{A} \neq 0$.

31. věta

Nechť $\mathbf{A} = (a_{ij})$ je čtvercová matice řádu n . Pak pro každé přirozené číslo i , $1 \leq i \leq n$, platí

$$\det \mathbf{A} = \sum_{j=1}^n a_{ij} \cdot D_{ij},$$

a pro každé přirozené číslo j , $1 \leq j \leq n$, platí

$$\det \mathbf{A} = \sum_{i=1}^n a_{ij} \cdot D_{ij},$$

kde D_{ij} je algebraický doplněk prvku a_{ij} matice \mathbf{A} .

32. věta – Inverzní matice pomocí determinantů

Nechť $\mathbf{A} = (a_{ij})$ je regulární čtvercová matice řádu n . Potom inverzní matici k matici \mathbf{A} lze zapsat

$$\mathbf{A}^{-1} = \frac{1}{\det \mathbf{A}} \begin{pmatrix} D_{11} & D_{21} & \dots & D_{n1} \\ D_{21} & D_{22} & \dots & D_{n2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ D_{1n} & D_{2n} & \dots & D_{nn} \end{pmatrix} = \frac{1}{\det \mathbf{A}} (D_{ij})^T,$$

kde D_{ij} je algebraický doplněk prvku a_{ij} matice \mathbf{A} pro všechna $i, j = 1, 2, \dots, n$.

33. věta – Cramerovo pravidlo

Nechť je dána soustava n lineárních rovnic o n neznámých x_1, x_2, \dots, x_n

$$\begin{aligned} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n &= b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n &= b_2 \\ &\dots\dots\dots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n &= b_n. \end{aligned}$$

Je-li matice soustavy $\mathbf{A} = (a_{ij})$ regulární, pak má soustava právě jedno řešení, pro které platí

$$x_i = \frac{\det \mathbf{A}_i}{\det \mathbf{A}}, \text{ pro } i = 1, 2, \dots, n,$$

kde \mathbf{A}_i je matice, která vznikne z matice \mathbf{A} nahrazením i -tého sloupce sloupcem pravých stran soustavy $(b_1, b_2, \dots, b_n)^T$.